



## **KOLEJ UNIVERSITI TEKNOLOGI TUN HUSSEIN ONN**

### **PEPERIKSAAN AKHIR SEMESTER I SESI 2006/07**

NAMA MATA PELAJARAN : ELEKTRONIK INDUSTRI  
KOD MATA PELAJARAN : DEK 3113 / DKE 3213  
KURSUS : 3 DEE / DET / DEX  
TARIKH PEPERIKSAAN : NOVEMBER 2006  
JANGKA MASA : 2 JAM 30 MINIT.  
ARAHAH : SILA JAWAB EMPAT (4) SOALAN  
SAHAJA DARIPADA LIMA (5)  
SOALAN.

KERTAS SOALAN INI MENGANDUNG 10 MUKA SURAT

**SOALAN DALAM BAHASA MELAYU**

S1 (a) Terangkan dengan jelas maksud alat-alat di bawah:

- (i) Geganti
- (ii) Pemasa
- (iii) Solenoid

(6 markah)

(b) Geganti adalah salah satu alat yang tertua yang masih digunakan dalam industri masa ini.  
Lukis satu geganti elektromekanikal dan labelkan **EMPAT** (4) bahagian utamanya.

(7 markah)

(c) Senarai dan lukiskan **EMPAT** (4) jenis litar perlindungan geganti.

(6 markah)

(d) Apakah definisi di **Rajah S1(d)** dan berikan **TIGA** (3) contoh daripadanya.

(6 markah)

S2 (a) Apa itu Pengawal Logik Boleh Program (PLC)?

(3 markah)

(b) Namakan **LIMA** (5) komponen utama dalam Pengawal Logik Boleh Program?

(5 markah)

(c) Terangkan dengan jelas memori meruap dan memori tak meruap

(5 markah)

(d) Jelaskan secara terperinci RAM, ROM, EPROM dan EEPROM?

(8 markah)

(e) Dengan merujuk **Rajah S2(e)**, terangkan bagaimana ianya bekerja?

(4 markah)

- S3 (a) Apakah itu penggerak pneumatik? (3 markah)
- (b) Jelaskan secara ringkas berkaitan injap pneumatik. (3 markah)
- (c) Terangkan **Rajah S3(c)** dan tuliskan rumus yang mempunyai hubungan diantara  $P_1$  dan  $P_2$ . (6 markah)
- (d) Apakah jenis pemampat di **Rajah S3(d)** dan nyatakan **ENAM (6)** bahagian utamanya? (7 markah)
- (e) Nyatakan apakah jenis injap untuk **Rajah S3(e (i))**, **(e (ii))**, dan **(e (iii))** dan bagaimana menggunakan alat tersebut dalam sistem pneumatik? (6 markah)

- S4 (a) Berikan **TIGA (3)** kelebihan untuk:
- (i) RC Servo  
(ii) Solenoid (6 markah)
- (b) Apakah maksud motor pelangkah? Mengapa baki daya kilas penting di dalam motor pelangkah? (5 markah)
- (c) **Hukum Daya Lorentz** sangat penting kepada motor arus terus. Terangkan bagaimana ia berkait dengan motor arus terus. (5 markah)
- (d) Lukis dan labelkan **TIGA (3)** cara yang belainan untuk membekalkan arus terus kepada motor. (9 markah)

- S5 (a) Namakan **TIGA (3)** jenis penguat yang terdapat didalam litar penguat kendalian dan lakarkan gambarajah blok bagi sebuah penguat kendalian ringkas  
(6 markah)
- (b) Namakan **DUA (2)** jenis suapbalik asas dan jelaskan suapbalik digunakan di dalam litar penguat kendalian?  
(6 markah)
- (c) Apakah **EMPAT (4)** kebaikan menggunakan penapis aktif berbanding dengan penapis pasif?  
(4 markah)
- (d) Nama dan nyatakan **DUA (2)** jenis penguat kendalian pengatur voltan.  
Apakah pengaturan beban voltan?  
(4 markah)
- (e) Dapatkan frekuensi salinan Pengayun Titi Wien di Rajah S5(e).  
(5 markah)

**SOALAN DALAM BAHASA INGGERIS**

**Q1** (a) Briefly describe the definition of the devices below:

- (i) Relay
- (ii) Timer
- (iii) Solenoid

(6 marks)

(b) Relay is one of the oldest control devices that still being used in industry nowadays. Draw an electromechanical relay and label **FOUR (4)** main parts of it.

(7 marks)

(c) List and draw **FOUR (4)** types of Relay Protection Circuit.

(6 marks)

(d) What is the definition of **Figure Q1 (d)** and give **THREE (3)** examples of it.

(6 marks)

**Q2** (a) What is a Programmable Logic Controller (PLC)?

(3 marks)

(b) Name **FIVE (5)** main components of a PLC?

(5 marks)

(c) Briefly describe Volatile memory and Nonvolatile memory.

(5 marks)

(d) Explain in detail what are RAM, ROM, EPROM and EEPROM?

(8 marks)

(e) By referring to **Figure Q2 (e)**, explain how it works?

(4 marks)

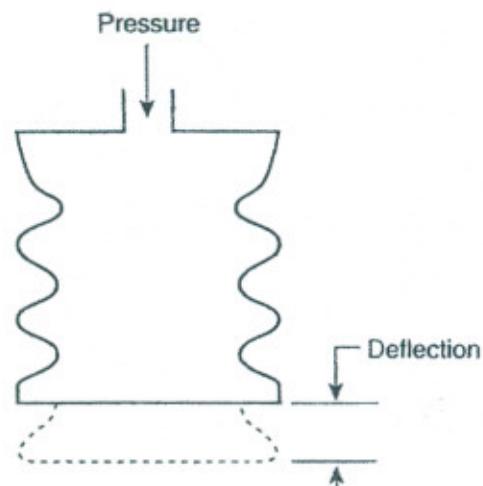
- Q3** (a) What is a pneumatic actuator? (3 marks)
- (b) Describe briefly about pneumatic valve. (3 marks)
- (c) Describe **Figure Q3 (c)** and state down the formula of connection between P1 and P2. (6 marks)
- (d) What type of compressor in **Figure Q3 (d)** and state SIX (6) main parts of it? (7 marks)
- (e) Define what type of valve for **Figure Q3 (e (i)), (e (ii)), and (e (iii))** and how to apply the devices in pneumatic system. (6 marks)
- Q4** (a) List THREE (3) advantages for each devices:
- (i) RC Servo (6 marks)
  - (ii) Solenoid
- (b) What is stepper motor? Why is residual torque important in stepper motors? (5 marks)
- (c) **Lorentz Force Law** is very important to DC motors. Explain how it related to DC motor. (5 marks)
- (d) Draw and label THREE (3) different methods for supplying the dc current to the motor. (9 marks)

- Q5 (a) Name **THREE (3)** types of amplifier in an operational amplifier and sketch a block diagram for simple op-amp. (6 marks)
- (b) Name **TWO (2)** basic types of feedback and explain why feedback is used in op-amp circuits? (6 marks)
- (c) What are **FOUR (4)** advantages of using active filters compared to passive filter? (4 marks)
- (d) Name and describe **TWO (2)** basic types of op-amp voltage regulators.  
What is a load voltage regulation? (4 marks)
- (e) Determine the resonant frequency of the Wien-bridge oscillator shown in **Figure Q5 (e).** (5 marks)

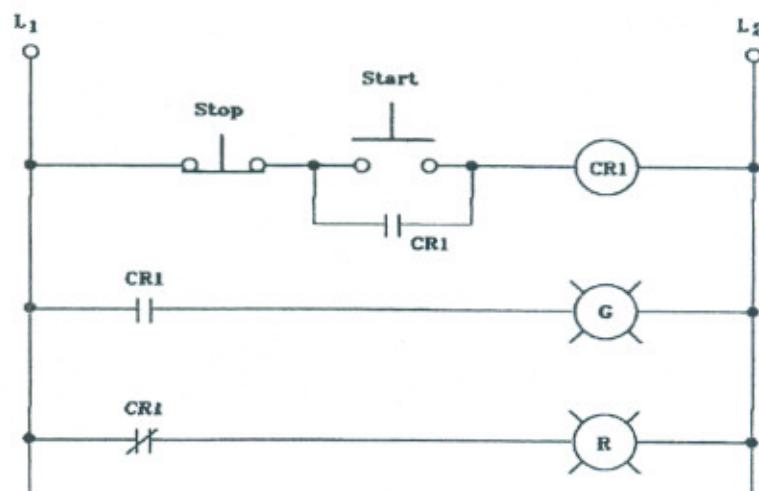
PEPERIKSAAN AKHIR

SEMESTER/SESI : SEMESTER I/2006/2007  
MATAPELAJARAN : ELEKTRONIK INDUSTRI

KURSUS : 3 DEE/DET/DEX  
KOD MATAPELAJARAN : DEK 3113/DKE3213



Rajah S1 (d) / Figure Q1 (d)

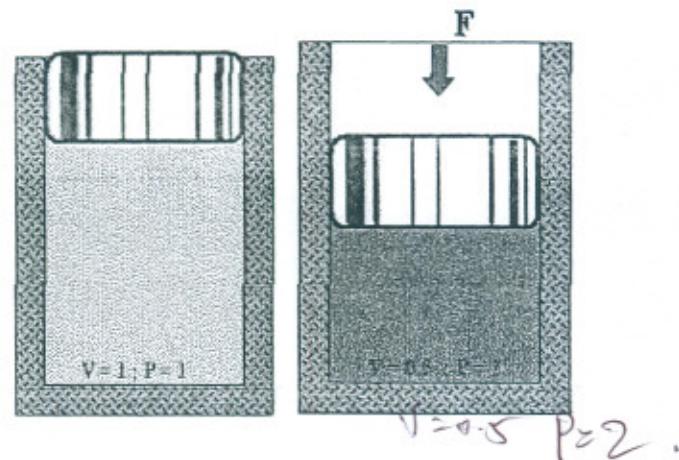


Rajah S2 (e) / Figure Q2 (e)

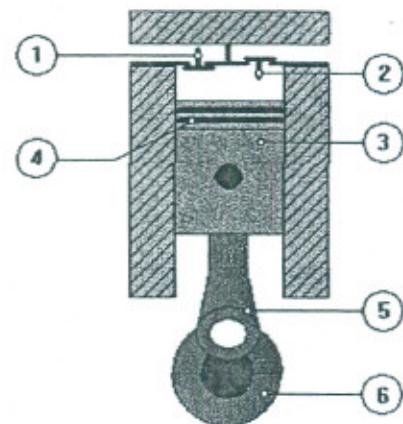
PEPERIKSAAN AKHIR

SEMESTER/SESI : SEMESTER I/2006/2007  
MATAPELAJARAN : ELEKTRONIK INDUSTRI

KURSUS : 3 DEE/DET/DEX  
KOD MATAPELAJARAN : DEK 3113/DKE3213



Rajah S3 (c) / Figure Q3 (c)

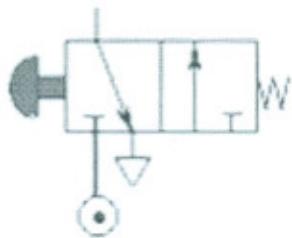


Rajah S3 (d) / Figure Q3 (d)

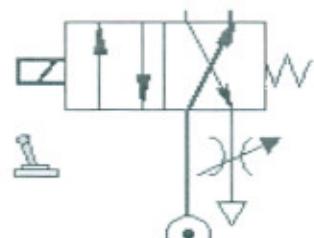
PEPERIKSAAN AKHIR

SEMESTER/SESI : SEMESTER I/2006/2007  
MATAPELAJARAN : ELEKTRONIK INDUSTRI

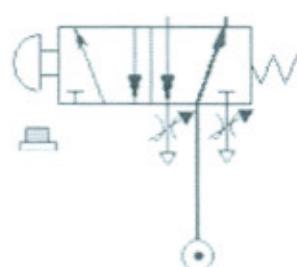
KURSUS : 3 DEE/DET/DEX  
KOD MATAPELAJARAN : DEK 3113/DKE3213



(i)

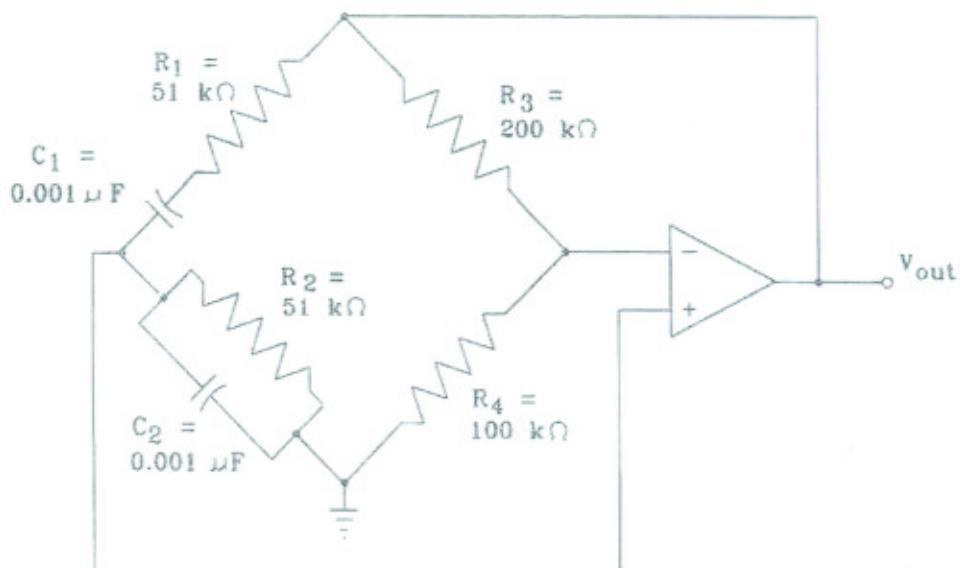


(ii)



(iii)

Rajah S3 (e (i)), (e (ii)), and (e (iii)) / Figure Q3 (e (i)), (e (ii)), and (e (iii))



Rajah S5 (e) / Figure Q5 (e).